

## Конспект лекции 7

# ОПРЕДЕЛИТЕЛИ I

## § 0. План лекции

### Лекция Определители.

#### 1. Определители второго порядка.

- 1.1. Система линейных уравнений;
- 1.2. Определение определителя второго порядка;
- 1.3. Запись через определители;
- 1.4. Свойства определителя второго порядка. Основные и производные.

#### 2. Определитель порядка $n > 1$ .

- 2.1. Определение как числовой функции столбцов;
- 2.2. Теорема об основных свойствах определителя;
- 2.3. Формулы Крамера.

#### 3. Перестановки.

- 3.1. Определение. Запись через двухрядную таблицу;
- 3.2. Теорема о количестве всех перестановок  $S_n$ ;
- 3.3.  $S_n$  — группа;
- 3.4. Определение инверсии;
- 3.5. Чётные и нечётные перестановки;
- 3.6. Лемма о знаке перестановки;
- 3.7. Теорема о  $\text{sign}(\sigma\tau) = \text{sign}(\sigma)\text{sign}(\tau)$ ;
- 3.8. Взаимно обратные перестановки.

#### 4. Существование и единственность определителя.

- 4.1. Общий вид полилинейной и кососимметричной функции  $n$ -столбцов размера  $n \times 1$ . Вывод;
- 4.2. Теорема о формуле полного развёртывания;
- 4.3. Следствие.  $F(A) = F(\mathbb{I}_n) \det A$ ;
- 4.4. Теорема о равенстве  $\det A = \det A^T$ .

**5. Определители специального вида.**

**5.1.** Лемма об определителе треугольной матрицы;

**5.2.** Определитель блочной матрицы.

**6. Разложение определителя по столбцам и строкам.**

**6.1.**  $\det A = \sum_{j=1}^n a_k^j \mathcal{A}_k^j$ . Алгебраическое дополнение;

**6.2.**  $\det A = \sum_{k=1}^n a_k^j \mathcal{A}_k^j$ ;

**6.3.**  $\mathcal{A}_k^j = (-1)^{k+j} \overline{M}_k^j$ ;

**6.4.** Фальшивое разложение определителя.

## § 1. Определители второго порядка

Система уравнений.

$$\begin{cases} ax + by = p, \\ cx + dy = q, \end{cases} \quad (1.1)$$

где  $a, b, c, d, p, q$  — это заданные числа,  $x, y$  — это неизвестные.

Матричная форма записи.

$$AX = B, \quad A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix}. \quad (1.2)$$

Введём определитель матрицы  $2 \times 2$ :

$$\det A = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = |A| = \det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \stackrel{\text{def}}{=} ad - bc. \quad (1.3)$$

Решение системы при условии  $\det A \neq 0$ .

$$x = \frac{\begin{vmatrix} p & b \\ q & d \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix}} = \frac{\det A_x}{\det A}, \quad y = \frac{\begin{vmatrix} a & p \\ c & q \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix}} = \frac{\det A_y}{\det A}, \quad (1.4)$$

где

$$A_x = \begin{pmatrix} p & b \\ q & d \end{pmatrix}, \quad A_y = \begin{pmatrix} a & p \\ c & q \end{pmatrix}.$$

Свойства определителя второго порядка как функции двух столбцов.

$$\mathbf{a} = \begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix}.$$

$$\det \|\mathbf{a}, \mathbf{b}\| = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix}.$$

**Теорема 1.** Определитель второго порядка обладает следующими основными свойствами:

**(1) линейность по первому столбцу:**

$$\det \|\alpha_1 \mathbf{a}_1 + \alpha_2 \mathbf{a}_2, \mathbf{b}\| = \alpha_1 \det \|\mathbf{a}_1, \mathbf{b}\| + \alpha_2 \det \|\mathbf{a}_2, \mathbf{b}\|$$

или в развернутом виде,

$$\begin{vmatrix} \alpha_1 a_1 + \alpha_2 a_2 & b \\ \alpha_1 c_1 + \alpha_2 c_2 & d \end{vmatrix} = \alpha_1 \begin{vmatrix} a_1 & b \\ c_1 & d \end{vmatrix} + \alpha_2 \begin{vmatrix} a_2 & b \\ c_2 & d \end{vmatrix};$$

также имеет место линейность по второму столбцу

$$\det \|\mathbf{a}, \beta_1 \mathbf{b}_1 + \beta_2 \mathbf{b}_2\| = \beta_1 \det \|\mathbf{a}, \mathbf{b}_1\| + \beta_2 \det \|\mathbf{a}, \mathbf{b}_2\|;$$

**(2) кососимметричность:**

$$\det\|\mathbf{a}, \mathbf{b}\| = -\det\|\mathbf{b}, \mathbf{a}\|;$$

в развернутом виде

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} b & a \\ d & c \end{vmatrix};$$

**(3) нормировка:**

$$\det\|\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\| = 1,$$

где

$$\mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

— это стандартный базис в пространстве  $\mathbb{K}^2$ ; или

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1.$$

## § 2. Определители порядка $n > 1$

Пусть  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ .

$$A = \begin{pmatrix} a_1^1 & a_2^1 & \cdots & a_n^1 \\ a_1^2 & a_2^2 & \cdots & a_n^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1^n & a_2^n & \cdots & a_n^n \end{pmatrix} = \|A_1, A_2, \dots, A_n\|,$$

$$A_1 = \begin{pmatrix} a_1^1 \\ a_1^2 \\ \vdots \\ a_1^n \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} a_2^1 \\ a_2^2 \\ \vdots \\ a_2^n \end{pmatrix}, \quad \dots, \quad A_n = \begin{pmatrix} a_n^1 \\ a_n^2 \\ \vdots \\ a_n^n \end{pmatrix}.$$

Определение 1. Определителем, или детерминантом квадратной числовой матрицы  $A$  называется числовая функция столбцов этой матрицы

$$\det : \underbrace{\mathbb{K}^n \times \cdots \times \mathbb{K}^n}_n \rightarrow \mathbb{K},$$

обозначаемая

$$\det A = |A| = \det\|A_1, A_2, \dots, A_n\| = |A_1, A_2, \dots, A_n|$$

и обладающая следующими свойствами:

(1) полилинейность, т. е.

$$|\alpha' A'_1 + \alpha'' A''_1, A_2, \dots, A_n| = \alpha' |A'_1, A_2, \dots, A_n| + \alpha'' |A''_1, A_2, \dots, A_n|;$$

- (2) *кососимметричность, т. е. при перестановке двух соседних столбцов определитель меняет знак на противоположный*

$$|A_1, \dots, A_k, A_{k+1}, \dots, A_n| = -|A_1, \dots, A_{k+1}, A_k, \dots, A_n|;$$

- (3) *нормировка: определитель единичной матрицы  $\mathbb{I}_n \in \mathbb{K}^{n \times n}$  равен единице*

$$\det \mathbb{I}_n = 1.$$

**Замечание.** Можно доказать, что при перестановке двух произвольных столбцов определитель меняет свой знак на противоположный.

Формулы Крамера для квадратных систем уравнений.

$$\begin{cases} a_1^1 x^1 + a_2^1 x^2 + \dots + a_n^1 x^n = b^1, \\ a_1^2 x^1 + a_2^2 x^2 + \dots + a_n^2 x^n = b^2, \\ \dots \\ a_1^n x^1 + a_2^n x^2 + \dots + a_n^n x^n = b^n, \end{cases} \quad (2.1)$$

или в матричной форме

$$x^1 A_1 + x^2 A_2 + \dots + x^n A^n = B, \quad (2.2)$$

где  $B = (b^1, b^2, \dots, b^n)^T$ . Пусть

$$\Delta \stackrel{\text{def}}{=} |A_1, A_2, \dots, A_n| \neq 0, \quad \Delta_1 \stackrel{\text{def}}{=} |B, A_2, \dots, A_n|.$$

$$\begin{aligned} \Delta_1 &= |B, A_2, \dots, A_n| = |x^1 A_1 + x^2 A_2 + \dots + x^n A^n, A_2, \dots, A_n| = \\ &= x^1 \underbrace{|A_1, A_2, \dots, A_n|}_{=\Delta} + x^2 \underbrace{|A_2, A_2, \dots, A_n|}_{=0} + \dots + \\ &\quad + x^n \underbrace{|A_n, A_2, \dots, A_n|}_{=0} = x^1 \Delta \Rightarrow x^1 = \frac{\Delta_1}{\Delta}. \end{aligned}$$

$$\Delta_k \stackrel{\text{def}}{=} |A_1, \dots, A_{k-1}, B, A_{k+1}, \dots, A_n|.$$

$$x^k = \frac{\Delta_k}{\Delta}. \quad (2.3)$$

**Теорема 2.** Если  $\Delta \neq 0$ , то при условии существования решения системы (2.1) оно дается формулой (2.3) при  $k = \overline{1, n}$ .

### § 3. Перестановки

Пусть  $N = \{1, 2, \dots, n\}$ .

**Определение 2.** Перестановкой множества  $N$  называется взаимно однозначное отображение (инъективное и сюръективное)

$$\sigma : N \rightarrow N.$$

*Множество всех перестановок множества  $N$  обозначается как  $S_n$ .*

*Замечание 1.* Перестановку  $\sigma$  удобно записывать в виде следующей таблицы:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ \sigma(1) & \sigma(2) & \cdots & \sigma(n) \end{pmatrix}, \quad \sigma(i) \neq \sigma(j) \quad \text{при } i \neq j.$$

Справедливо следующее утверждение:

**Теорема 3.** *Количество всех перестановок  $n$ -элементного множества  $N$  равно  $n!$ .*

**Наблюдение 1.** Определена ассоциативная операция произведения перестановок:

$$(\tau\sigma)(i) = \tau(\sigma(i)) \quad \forall i \in N.$$

**Наблюдение 2.** Определена тождественная перестановка.

**Наблюдение 3.** Для каждой перестановки определена обратная перестановка.

**Лемма 1.**  $S_N$  — группа.

**Определение 3.** *Будем говорить, что два различных элемента  $i, j \in N = \{1, 2, \dots, n\}$  образуют инверсию в перестановке  $\sigma \in S_n$ , если числа*

$$i - j \quad \text{и} \quad \sigma(i) - \sigma(j)$$

*имеют разные знаки.*

Например, рассмотрим такую перестановку

$$\sigma = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 4 \\ 2 & 1 & 3 & 4 \end{bmatrix}.$$

Справедливы следующие выражения:

$$1 - 3 < 0 \quad \text{и} \quad \sigma(1) - \sigma(3) = 2 - 1 > 0.$$

Следовательно, числа 1 и 3 образуют инверсию в указанной перестановке  $\sigma$ .

**Замечание 2.** Если перестановка  $\sigma$  задана упорядоченной по верхнему ряду таблицей

$$\sigma = \begin{bmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ \sigma(1) & \sigma(2) & \cdots & \sigma(n) \end{bmatrix},$$

то инверсия в перестановке  $\sigma$  обнаруживается в виде наличия в нижнем ряде чисел  $\sigma(i)$  и  $\sigma(j)$  таких, что большее число находится левее меньшего. Например, в перестановке

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 3 & 5 & 2 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

имеется 6 инверсий. А именно, следующие пары чисел нижнего ряда предыдущей таблицы:

$$(3, 1), \quad (3, 2), \quad (5, 2), \quad (5, 1), \quad (5, 4), \quad (2, 1).$$

**Определение 4.** Перестановка  $\sigma \in S_n$  называется чётной (нечётной), если она содержит чётное (нечётное) число инверсий. Знаком перестановки  $\sigma$  называется число

$$\text{sign}(\sigma) = \begin{cases} 1, & \text{если } \sigma - \text{чётная перестановка}, \\ -1, & \text{если } \sigma - \text{нечётная перестановка}. \end{cases}$$

**Лемма 2.** Справедливо следующее равенство:

$$\text{sign}(\sigma) = \prod_{\{i,j\} \subset N, i \neq j} \text{sign}\left(\frac{i-j}{\sigma(i)-\sigma(j)}\right). \quad (3.1)$$

Справедлива важная теорема:

**Теорема 4.** Знак произведения двух перестановок  $\sigma \in S_n$  и  $\tau \in S_n$  равен произведению знаков этих перестановок:

$$\text{sign}(\sigma\tau) = \text{sign}(\sigma) \cdot \text{sign}(\tau). \quad (3.2)$$

**Доказательство.**

*Шаг 1.* Пусть даны две перестановки

$$\sigma = \begin{bmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ \sigma(1) & \sigma(2) & \cdots & \sigma(n) \end{bmatrix}, \quad \tau = \begin{bmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ \tau(1) & \tau(2) & \cdots & \tau(n) \end{bmatrix}. \quad (3.3)$$

Для каждой фиксированной перестановки, например, для  $\sigma$ , помимо записи в виде упорядоченной по верхнему ряду двухрядной таблицы (3.3), существуют способы записи не упорядоченные по верхнему ряду. Например, такой вариант

$$\sigma = \begin{bmatrix} \tau(1) & \tau(2) & \cdots & \tau(n) \\ \sigma(\tau(1)) & \sigma(\tau(2)) & \cdots & \sigma(\tau(n)) \end{bmatrix}, \quad (3.4)$$

поскольку  $\tau \in S_n$  — взаимно однозначное отображение. С учётом (3.4) мы приходим к следующей формуле для знака  $\text{sign}(\sigma)$ :

$$\text{sign}(\sigma) = \prod_{\{i,j\} \subset N, i \neq j} \text{sign}\left(\frac{\tau(i)-\tau(j)}{\sigma(\tau(i))-\sigma(\tau(j))}\right). \quad (3.5)$$

*Шаг 2.* Следовательно, имеем

$$\begin{aligned} \text{sign}(\sigma) \cdot \text{sign}(\tau) &= \\ &= \prod_{\{i,j\} \subset N, i \neq j} \text{sign}\left(\frac{\tau(i)-\tau(j)}{\sigma(\tau(i))-\sigma(\tau(j))}\right) \cdot \prod_{\{i,j\} \subset N, i \neq j} \text{sign}\left(\frac{i-j}{\tau(i)-\tau(j)}\right) = \\ &= \prod_{\{i,j\} \subset N, i \neq j} \text{sign}\left(\frac{\tau(i)-\tau(j)}{\sigma(\tau(i))-\sigma(\tau(j))}\right) \cdot \text{sign}\left(\frac{i-j}{\tau(i)-\tau(j)}\right) = \end{aligned}$$

воспользуемся очевидным равенством  $\text{sign}(xy) = \text{sign}(x) \cdot \text{sign}(y)$  для произвольных чисел  $x, y \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned}
&= \prod_{\{i,j\} \subset N, i \neq j} \operatorname{sign} \left( \frac{\tau(i) - \tau(j)}{\sigma(\tau(i)) - \sigma(\tau(j))} \frac{i-j}{\tau(i) - \tau(j)} \right) = \\
&= \prod_{\{i,j\} \subset N, i \neq j} \operatorname{sign} \left( \frac{i-j}{\sigma(\tau(i)) - \sigma(\tau(j))} \right) = \operatorname{sign}(\sigma\tau).
\end{aligned}$$

Теорема доказана.

Следствие. Взаимно обратные перестановки имеют один и тот же знак.

Доказательство.

$$\sigma \cdot \sigma^{-1} = \varepsilon \Rightarrow 1 = \operatorname{sign}(\varepsilon) = \operatorname{sign}(\sigma \cdot \sigma^{-1}) = \operatorname{sign}(\sigma) \cdot \operatorname{sign}(\sigma^{-1}).$$

Следствие доказано.

#### § 4. Существование и единственность определителя

Общий вид полилинейной и кососимметричной функции  $F(A_1, A_2, \dots, A_n)$  столбцов квадратной матрицы  $A = \|A_1, A_2, \dots, A_n\|$  размера  $n \times n$ .

$$A_1 = \begin{pmatrix} a_1^1 \\ a_1^2 \\ \vdots \\ a_1^n \end{pmatrix}, \quad \dots, \quad A_n = \begin{pmatrix} a_n^1 \\ a_n^2 \\ \vdots \\ a_n^n \end{pmatrix}.$$

Пусть

$$\mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \dots, \quad \mathbf{e}_n = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Тогда

$$A_1 = \sum_{\sigma_1=1}^n a_1^{\sigma_1} \mathbf{e}_{\sigma_1}, \quad \dots, \quad A_n = \sum_{\sigma_n=1}^n a_n^{\sigma_n} \mathbf{e}_{\sigma_n}.$$

В силу полилинейности функции  $F(A_1, A_2, \dots, A_n)$  справедлива следующая цепочка равенств:

$$\begin{aligned}
F(A_1, A_2, \dots, A_n) &= F \left( \sum_{\sigma_1=1}^n a_1^{\sigma_1} \mathbf{e}_{\sigma_1}, \sum_{\sigma_2=1}^n a_2^{\sigma_2} \mathbf{e}_{\sigma_2}, \dots, \sum_{\sigma_n=1}^n a_n^{\sigma_n} \mathbf{e}_{\sigma_n} \right) = \\
&= \sum_{\sigma_1=1}^n \sum_{\sigma_2=1}^n \cdots \sum_{\sigma_n=1}^n a_1^{\sigma_1} a_2^{\sigma_2} \cdots a_n^{\sigma_n} F(\mathbf{e}_{\sigma_1}, \mathbf{e}_{\sigma_2}, \dots, \mathbf{e}_{\sigma_n}). \quad (4.1)
\end{aligned}$$

Поскольку

$$F(\mathbf{e}_{\sigma_1}, \dots, \mathbf{e}_{\sigma_j}, \dots, \mathbf{e}_{\sigma_n}) = 0, \quad (4.2)$$

$$F(\mathbf{e}_{\sigma_1}, \mathbf{e}_{\sigma_2}, \dots, \mathbf{e}_{\sigma_n}) = \text{sign}(\sigma)F(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n), \quad (4.3)$$

то силу формул (4.1)–(4.3) приходим к равенству

$$F(A_1, A_2, \dots, A_n) = c \sum_{\sigma \in S_n} \text{sign}(\sigma) a_1^{\sigma_1} a_2^{\sigma_2} \cdots a_n^{\sigma_n}, \quad \sigma_k = \sigma(k), \quad (4.4)$$

где

$$c := F(\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n) = F(\mathbb{I}_n). \quad (4.5)$$

**Теорема 5.** Справедлива следующая формула полного развертывания определителя:

$$\det A = |A_1, A_2, \dots, A_n| \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{\sigma \in S_n} \text{sign}(\sigma) a_1^{\sigma_1} a_2^{\sigma_2} \cdots a_n^{\sigma_n}, \quad \sigma_k = \sigma(k), \quad (4.6)$$

где

$$A_1 = \begin{pmatrix} a_1^1 \\ a_1^2 \\ \vdots \\ a_1^n \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} a_2^1 \\ a_2^2 \\ \vdots \\ a_2^n \end{pmatrix}, \quad \dots, \quad A_n = \begin{pmatrix} a_n^1 \\ a_n^2 \\ \vdots \\ a_n^n \end{pmatrix}.$$

**Следствие.** Всякая кососимметрическая и полилинейная числовая функция  $F(A)$  столбцов квадратной  $n \times n$  матрицы  $A$  имеет следующий вид:

$$F(A) = F(\mathbb{I}_n) \det A,$$

где  $\mathbb{I}_n$  – это единичная квадратная  $n \times n$  матрица.

**Теорема 6.**  $\det A^T = \det A$ .

Доказательство.

Пусть

$$A^T = (\tilde{a}_k^j)_n^n, \quad A = (a_k^j)_n^n, \quad \tilde{a}_k^j = a_j^k.$$

$$\det A^T = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sign}(\sigma) \tilde{a}_1^{\sigma_1} \tilde{a}_2^{\sigma_2} \cdots \tilde{a}_n^{\sigma_n} = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sign}(\sigma) a_1^{\sigma_1} a_2^{\sigma_2} \cdots a_n^{\sigma_n}. \quad (4.7)$$

Теперь нам нужно переставить множители

$$a_{\sigma(1)}^1 a_{\sigma(2)}^2 \cdots a_{\sigma(n)}^n, \quad \sigma(k) = \sigma_k,$$

таким образом, чтобы нижние индексы упорядочить по возрастанию. Рассмотрим соответствующую перестановку:

$$\tau = \begin{bmatrix} \sigma(1) & \sigma(2) & \cdots & \sigma(n) \\ 1 & 2 & \cdots & n \end{bmatrix} \Rightarrow \tau = \sigma^{-1}.$$

Но тогда

$$\tau = \sigma^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ \sigma^{-1}(1) & \sigma^{-1}(2) & \cdots & \sigma^{-1}(n) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ \sigma_1^{-1} & \sigma_2^{-1} & \cdots & \sigma_n^{-1} \end{bmatrix}.$$

Следовательно,

$$a_{\sigma_1}^1 a_{\sigma_2}^2 \cdots a_{\sigma_n}^n = a_1^{\sigma_1^{-1}} a_2^{\sigma_2^{-1}} \cdots a_n^{\sigma_n^{-1}}. \quad (4.8)$$

Поскольку  $\text{sign}(\sigma) = \text{sign}(\sigma^{-1})$ , то

$$\begin{aligned} \det A^T &= \sum_{\sigma \in S_n} \text{sign}(\sigma^{-1}) a_1^{\sigma_1^{-1}} a_2^{\sigma_2^{-1}} \cdots a_n^{\sigma_n^{-1}} = \\ &= \sum_{\sigma^{-1} \in S_n} \text{sign}(\sigma^{-1}) a_1^{\sigma_1^{-1}} a_2^{\sigma_2^{-1}} \cdots a_n^{\sigma_n^{-1}} = \\ &= \sum_{\tau \in S_n} \text{sign}(\tau) a_1^{\tau_1} a_2^{\tau_2} \cdots a_n^{\tau_n} = \det A. \end{aligned} \quad (4.9)$$

Теорема доказана.

**Следствие.** Определитель матрицы  $A = \|A^1, A^2, \dots, A^n\|^T$  является полилинейной и кососимметрической функцией своих строк.

## § 5. Определители специального вида

**Лемма 3.** Определитель квадратной треугольной матрицы равен произведению элементов главной диагонали.

Доказательство.

Рассмотрим, например, нижнетреугольную матрицу  $A = (a)_k^j$ , которая определяется условием, что

$$a_k^j = 0 \quad \text{при } j < k,$$

т. е. имеет следующий вид:

$$\begin{pmatrix} a_1^1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ a_1^2 & a_2^2 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_1^{n-1} & a_2^{n-1} & \cdots & a_{n-1}^{n-1} & 0 \\ a_1^n & a_2^n & \cdots & a_{n-1}^n & a_n^n \end{pmatrix}.$$

$$\det A = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sign} \sigma a_1^{\sigma_1} a_2^{\sigma_2} \cdots a_n^{\sigma_n}. \quad (5.1)$$

Заметим, что в этой сумме остается только одно слагаемое

$$\text{sign}(1, 2, \dots, n) a_1^1 a_2^2 \cdots a_n^n = a_1^1 a_2^2 \cdots a_n^n.$$

□ Действительно, в силу определения нижнетреугольной матрицы имеем

$$a_k^{\sigma_k} = 0 \quad \text{при } \sigma_k < k \quad \text{при } k = \overline{1, n}. \quad (5.2)$$

Отсюда в сумму (5.1) ненулевой вклад могут дать только слагаемые, для которых

$$\sigma_k \geq k \quad \text{при} \quad k = \overline{1, n}. \quad (5.3)$$

С другой стороны, имеем

$$\sigma_1 + \sigma_2 + \cdots + \sigma_n = 1 + 2 + \cdots + n. \quad (5.4)$$

Из сравнения (5.3) с (5.4) приходим к выводу, что

$$\sigma_k = k \Leftrightarrow \sigma_1 = 1, \sigma_2 = 2, \dots, \sigma_n = n. \quad \square$$

Лемма доказана.

Справедлива следующая важная теорема об определителе блочной матрицы.

**Теорема 7.** Пусть квадратная матрица  $A \in \mathbb{K}^{(m+n) \times (m+n)}$  имеет блочную структуру

$$A = \begin{vmatrix} B & D \\ O & C \end{vmatrix},$$

где  $B$  и  $C$  — это квадратные блоки размеров  $m \times m$  и  $n \times n$  соответственно. Тогда

$$\begin{vmatrix} B & D \\ O & C \end{vmatrix} = |B| \cdot |C|. \quad (5.5)$$

Доказательство.

*Шаг 1.* Прежде всего заметим, что  $\det A$  является полилинейной кососимметрической функцией первых  $m$  столбцов ( $m \times m$  — это размер квадратной матрицы  $B$ ) при фиксированных оставшихся столбцах матрицы  $A$ . Тогда согласно следствию из теоремы 5 получим формулу

$$\det A = F(B), \quad (5.6)$$

где

$$F(B) = F(\mathbb{I}_m)|B|, \quad F(\mathbb{I}_m) = \begin{vmatrix} \mathbb{I}_m & D \\ O & C \end{vmatrix} \quad (5.7)$$

*Шаг 2.* В силу следствия из теоремы 6 числовая функция  $F(\mathbb{I}_m)$  (как определитель соответствующей матрицы) является полилинейной и кососимметрической функцией своих последних  $n$  строк ( $n \times n$  — это размер матрицы  $C$ ) при фиксированной матрице  $D$ . Поэтому

$$F(\mathbb{I}_m) = G(C) = G(\mathbb{I}_n) \cdot |C|, \quad (5.8)$$

где

$$G(\mathbb{I}_n) = \begin{vmatrix} \mathbb{I}_n & D \\ O & \mathbb{I}_n \end{vmatrix}. \quad (5.9)$$

Теперь заметим, что (5.9) — это определитель верхнетреугольной матрицы, у которой на главной диагонали расположены единицы, т. е.

$$G(\mathbb{I}_n) = 1. \quad (5.10)$$

Собирая формулы (5.6)–(5.10), получим формулу

$$\det A = |B| \cdot |C|.$$

Теорема доказана.

## § 6. Разложение определителя по столбцам и строкам

Пусть  $A = (A_1, \dots, A_n)$ ,  $A_k \in \mathbb{K}^n$ . Введём естественный базис арифметического пространства вектор-столбцов  $\mathbb{K}^n$

$$\mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \dots, \quad \mathbf{e}_n = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Запишем  $k$ -й столбец в следующем виде разложения по арифметическому базису:

$$A_k = \sum_{j=1}^n a_k^j \mathbf{e}_j. \quad (6.1)$$

Тогда имеет место следующая цепочка равенств:

$$\begin{aligned} \det A &= |A_1, \dots, A_k, \dots, A_n| = \left| A_1, \dots, \sum_{j=1}^n a_k^j \mathbf{e}_j, \dots, A_n \right| = \\ &= \sum_{j=1}^n a_k^j |A_1, \dots, \mathbf{e}_j, \dots, A_n| = \sum_{j=1}^n a_k^j \mathcal{A}_k^j. \end{aligned} \quad (6.2)$$

**Определение 5.** Определитель  $\mathcal{A}_k^j$  при  $j, k \in \overline{1, n}$  называется алгебраическим дополнением элемента  $a_k^j$   $k$ -го столбца и  $j$ -ой строки.

**Лемма 4.** Имеет место следующее равенство:

$$\det A = \sum_{k=1}^n a_k^j \mathcal{A}_k^j. \quad (6.3)$$

Доказательство.

Это равенство следствие равенства  $\det A^T = \det A$ .

Лемма доказана.

Формулы для вычисления алгебраических дополнений.

Сначала вычислим алгебраическое дополнение  $\mathcal{A}_1^1$  элемента  $a_1^1$  матрицы  $A$ .

□ Итак, справедливы следующие равенства:

$$\mathcal{A}_1^1 = |\mathbf{e}_1, A_2, \dots, A_n| = \begin{vmatrix} 1 & a_2^1 & \cdots & a_n^1 \\ 0 & a_2^2 & \cdots & a_n^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_2^n & \cdots & a_n^n \end{vmatrix} = |1| \cdot \begin{vmatrix} a_2^2 & \cdots & a_n^2 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_2^n & \cdots & a_n^n \end{vmatrix},$$

где мы воспользовались формулой (5.5) для вычисления определителя блочной матрицы.  $\square$

Теперь вычислим алгебраическое дополнение  $\mathcal{A}_k^j$  элемента  $a_k^j$  матрицы  $A$ .

□ Действительно,

$$\mathcal{A}_k^j = |A_1, \dots, A_{k-1}, \mathbf{e}_j, A_{k+1}, \dots, A_n| = \begin{vmatrix} a_1^1 & \cdots & a_{k-1}^1 & 0 & a_{k+1}^1 & \cdots & a_n^1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1^{j-1} & \cdots & a_{k-1}^{j-1} & 0 & a_{k+1}^{j-1} & \cdots & a_n^{j-1} \\ \hline a_1^j & \cdots & a_{k-1}^j & 1 & a_{k+1}^j & \cdots & a_n^j \\ a_1^{j+1} & \cdots & a_{k-1}^{j+1} & 0 & a_{k+1}^{j+1} & \cdots & a_n^{j+1} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1^n & \cdots & a_{k-1}^n & 0 & a_{k+1}^n & \cdots & a_n^n \end{vmatrix}$$

Теперь многократно переставляя  $k$ -й столбец мы получим следующий определитель

$$\begin{aligned} \mathcal{A}_k^j &= |A_1, \dots, A_{k-1}, \mathbf{e}_j, A_{k+1}, \dots, A_n| = \\ &= (-1)^{k-1} |\mathbf{e}_j, A_1, \dots, A_{k-1}, A_{k+1}, \dots, A_n| = \\ &= (-1)^{k-1} \begin{vmatrix} 0 & a_1^1 & \cdots & a_{k-1}^1 & a_{k+1}^1 & \cdots & a_n^1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_1^{j-1} & \cdots & a_{k-1}^{j-1} & a_{k+1}^{j-1} & \cdots & a_n^{j-1} \\ 1 & a_1^j & \cdots & a_{k-1}^j & a_{k+1}^j & \cdots & a_n^j \\ 0 & a_1^{j+1} & \cdots & a_{k-1}^{j+1} & a_{k+1}^{j+1} & \cdots & a_n^{j+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_1^n & \cdots & a_{k-1}^n & a_{k+1}^n & \cdots & a_n^n \end{vmatrix}. \end{aligned}$$

Теперь многократно мы должны переставить  $j$ -ую строчку. В результате получим равенство

$$\mathcal{A}_k^j = (-1)^{k-1}(-1)^{j-1} \begin{vmatrix} 1 & a_1^j & \cdots & a_{k-1}^j & a_{k+1}^j & \cdots & a_n^j \\ 0 & a_1^1 & \cdots & a_{k-1}^1 & a_{k+1}^1 & \cdots & a_n^1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_1^{j-1} & \cdots & a_{k-1}^{j-1} & a_{k+1}^{j-1} & \cdots & a_n^{j-1} \\ 0 & a_1^{j+1} & \cdots & a_{k-1}^{j+1} & a_{k+1}^{j+1} & \cdots & a_n^{j+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_1^n & \cdots & a_{k-1}^n & a_{k+1}^n & \cdots & a_n^n \end{vmatrix}.$$

Теперь мы можем воспользоваться формулой (5.5) для вычисления блочной матрицы и получить следующую формулу:

$$\mathcal{A}_k^j = (-1)^{k+j} \overline{M}_k^j, \quad (6.4)$$

где символом  $\overline{M}_k^j$  мы обозначили *дополнительный минор* к элементу  $a_k^j$ . Черта сверху означает, что мы из определителя  $\det A$  вычеркнули  $j$ -ю строчку и  $k$ -й столбец:

$$\overline{M}_k^j = \begin{vmatrix} a_1^1 & \cdots & a_{k-1}^1 & | & a_{k+1}^1 & \cdots & a_n^1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & | & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1^{j-1} & \cdots & a_{k-1}^{j-1} & | & a_{k+1}^{j-1} & \cdots & a_n^{j-1} \\ \hline a_1^{j+1} & \cdots & a_{k-1}^{j+1} & | & a_{k+1}^{j+1} & \cdots & a_n^{j+1} \\ \vdots & \ddots & \vdots & | & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1^n & \cdots & a_{k-1}^n & | & a_{k+1}^n & \cdots & a_n^n \end{vmatrix}.$$

Минор  $\overline{M}_k^j$  — это определитель  $(n-1)$ -го порядка.  
Теорема 8. Справедливы следующие формулы:

$$\det A = \sum_{j=1}^n (-1)^{k+j} \overline{M}_k^j a_k^j = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+j} \overline{M}_k^j a_k^j. \quad (6.5)$$

**Фальшивое разложение определителя.** Рассмотрим определитель

$$|A_1, \dots, A_{k-1}, B_p, A_{k+1}, \dots, A_n|, \quad (6.6)$$

у которого вместо столбца  $A_k$  находится столбец  $B_p$ , который зададим его разложением по арифметическому базису  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n\}$  следующим образом:

$$B_p = \sum_{j=1}^n b_p^j \mathbf{e}_j. \quad (6.7)$$

После подстановки (6.7) в (6.6) получим равенство

$$\begin{aligned} |A_1, \dots, A_{k-1}, B_p, A_{k+1}, \dots, A_n| &= \\ &= \sum_{j=1}^n b_p^j |A_1, \dots, A_{k-1}, \mathbf{e}_j, A_{k+1}, \dots, A_n| = \sum_{j=1}^n b_p^j \mathcal{A}_k^j, \end{aligned} \quad (6.8)$$

где  $\mathcal{A}_k^j$  — это алгебраическое дополнение элемента  $a_k^j$  матрицы  $A$ .

Теперь возьмём в качестве  $B_p = A_p$ . Тогда если  $p \neq k$  мы получим равенство

$$0 = |A_1, \dots, A_{k-1}, A_p, A_{k+1}, \dots, A_n| = \sum_{j=1}^n a_p^j \mathcal{A}_k^j,$$

поскольку в определителе два столбца равны в этом случае.

Таким образом, справедлива следующая теорема:

**Теорема 9.** *Справедливы следующие формулы:*

$$\sum_{j=1}^n a_p^j \mathcal{A}_k^j = \begin{cases} \det A, & \text{если } p = k; \\ 0, & \text{если } p \neq k. \end{cases} \quad (6.9)$$

$$\sum_{k=1}^n a_k^q \mathcal{A}_k^j = \begin{cases} \det A, & \text{если } q = j; \\ 0, & \text{если } q \neq j. \end{cases} \quad (6.10)$$